(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平10-154992

(43)公開日 平成10年(1998)6月9日

(51) Int.C	1.
------------	----

戲別配号

FΙ

H04L 11/00

320

HO4L 12/40 B60R 21/32

B 6 0 R 21/32

審査請求 未請求 請求項の数5 FD (全 9 頁)

(21)出願番号

特顯平9-287916

(22)出題日

平成9年(1997)10月3日

(31)優先權主張番号 08/726, 023

(32) 優先日

1996年10月4日

(33) 優先相主張国

米国 (US)

(71)出願人 390009597

モトローラ・インコーポレイテッド

MOTOROLA INCORPORAT

RED

アメリカ合衆国イリノイ州シャンパーグ、

イースト・アルゴンクイン・ロード1303

(72) 兇明者 ベンジャミン・アール・デイビス

アメリカ合衆国アリゾナ州85226、チャン

ドラー、ウエスト・ホイッテン・ストリー

h 4695

(74)代理人 弁理士 池内 錢明

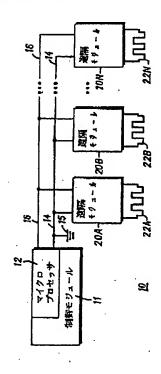
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 マイクロプロセッサとインタフェース回路の間で信号を伝送する方法

(57)【要約】

【課題】 エアバッグシステムに使用できる信号伝送方 法において、构成を簡略化し、信頼性、エネルギ効率お よびコスト効率を増大させる。

【解決手段】 制御モジュール11は2 領接続で選隔モ ジュール20A~20Nに電気エネルギを供給しかつ通 信する。供給された電気エネルギは部分的に遠隔モジュ ールを動作させかつ部分的に遠隔モジュール内に密積さ れる。制御モジュール11は高いおよび中間の電圧レベ ルの間の電圧偏位によって遠隔モジュールにコマンド信 **号を送る。遠隔モジュールは電流偏位によって制御モジ** ュール11に信号を送る。事故状況が検出されたとき、 2 級接続の間の電圧はロー電圧レベルに低下し、通常の 助作を中断する。制御モジュール11は次に中間のおよ び低い電圧レベルの間の電圧偏位によって点火信号を送 出する。逸隔モジュールは点火信号をデコードしエアバ ッグをふくらませるためにスキブを販開する。



【請求項1】 マイクロプロセッサ(12)とインタフ ェース回路(20)の間で信号を伝送する方法であっ て、

前記インタフェース回路(20)を伝送バス(16)を 介して前記マイクロプロセッサ(12)に結合する段

前記マイクロプロセッサ(12)から前記インタフェー ス回路(20)への第1の形式の信号の伝送に応じて前 記伝送バス(16)の電圧を第1の電圧範囲に維持する 10 段階、そして前記マイクロプロセッサ(12)から前記 インタフェース回路(20)への第2の形式の信号の伝 送に応じて前記伝送パス(16)の電圧を第2の電圧範 囲に維持する段階であって、前記第2の電圧範囲は前記 第1の重圧範囲の外側の電圧レベルを含むもの.

を具備することを特徴とするマイクロプロセッサ(1) 2) とインタフェース回路(20) との間で信号を伝送 する方法。

【甜求項2】 さらに、

前記伝送パス (16) を介して前記インタフェース回路 20 (20) から前記マイクロプロセッサ(12) へ電流偏 位を伝送する段階、そして前記インタフェース回路(2) 0) から前記マイクロプロセッサ(12) へ伝送された 信号として前記電流偏位をデコードする段階、

を具備することを特徴とする請求項1に記載の方法。

【請求項3】 エアパッグシステム(10)における制 御モジュール (11) と遠隔モジュール (20) との間 で信号を伝送する方法であって、

前記遠隔モジュール(11)を前記例御モジュール(2 0) に対しデータパス(16) および基準パス(14) 30 を介して結合する段階、

前記制御モジュール(11)から前記遠隔モジュール (20) へのコマンド信号の伝送に応じて前記データバ ス (16) と前記基準パス (14) との間で第1の組の 地圧偏位を前記制御モジュール (11) から前記遠隔モ ジュール (20) に伝送する段階であって、前紀第1の 組の電圧偏位は第1の電圧レベルと第2の電圧レベルと の間にあり、前記第2の電圧レベルは前記第1の電圧レ ベルと異なるもの、そして前記制御モジュール(11) から前記遠隔モジュール(20)への点火信号の伝送に 40 応じて前記制御モジュール(11)から前記逮隔モジュ ール (20) へと前記データパス (16) および前記基 準パス (14) の間の第2の組の電圧偏位を伝送する段 階であって、該第2の組の電圧偏位は第3の電圧レベル と第4の電圧レベルとの間にあり、前記第3の電圧レベ ルは前記第1の電圧レベルと前記第2の電圧レベルの範 囲の外側にあるもの、

を具備することを特徴とするエアバッグシステム(1 0) において制御モジュール(11) と遠隔モジュール (20)の間で信号を伝送する方法。

【請求項4】 さらに、

前記制御モジュール (11) から前記遠隔モジュール (20)へ電気エネルギを伝送する段階、

前記電気エネルギの第1の部分を使用して前記遠隔モジ ュール(20)を動作させる段階、そして前記電気エネ ルギの第2の部分を前記遠隔モジュール(20)の蓄積 キャパシタ(27)に蓄積する段階、

を具備することを特徴とする請求項3に記載の方法。

【請求項5】 エアパッグシステム(10)を動作させ る方法であって、

制御モジュール(11)およびエアパッグアセンブリを 備えたエアパッグシステム(10)を提供する段階であ って、前記エアパッグアセンブリはデータパス(16) および基準パス(14)を介して前記制御モジュール (11) に結合された遺隔モジュール (20)、および 核選隔モジュール(20)に応答して前記エアパッグア センブリにおける火工品材料を点火するためのスキブ (22)を含むもの、

前記制御モジュール (11) から前記遠隔モジュール (20)へ電気エネルギを伝送する段階、

前記電気エネルギの一部を前記遠隔モジュール(20) に蓄積する段階、

前記遠隔モジュール(20)を前記データパス(16) と前記基準パス(14)との間の電圧が第1の電圧レベ ルと第2の電圧レベルの間にあることに応じてコマンド 信号を受信するモードにする段階であって、前記第2の 電圧レベルは前記第1の電圧レベルより低いもの、

前記データバス (16) と前記基準バス (14) との間 の前記第1の電圧レベルを前記制御モジュール(11) がアイドルであることに応じて前記制御モジュール(1 1) から前記遠隔モジュール(20)へ伝送する段階、 前記制御モジュール(11)から前記遠隔モジュール (20) へのコマンド信号の伝送に応じて前記データバ ス(16)と前記基準パス(14)との間の第1の組の 電圧偏位を前記制御モジュール(11)から前記違隔モ ジュール (20) へと伝送する段階であって、前記第1

前記データバス(16)と前記基準パス(14)との間 の電圧が第3の電圧レベルにあることに応答して前記遠 隔モジュール(20)を点火信号を受信するモードにす る段階であって、前記第3の電圧レベルは前記第2の電 圧レベルより低いもの、

の組の電圧偏位は前記第1の電圧レベルと前記第2の電

圧レベルとの間にあるもの、

前記剧御モジュール(11)から前記遠隔モジュール (20)への前記点火信号の伝送に応じて前記制御モジ ュール (11) から前記遠隔モジュール (20) へと前 記データバス(16)および前記基準パス(14)の問 の第2の組の電圧偏位を伝送する段階であって、該第2 の組の電圧偏位は前記第3の電圧レベルと第4の電圧レ 50 ベルとの間にあり、数第4の電圧レベルは前記第3の電

圧レベルより高いもの、そして前記逐隔モジュール (20) から前記制御モジュール (11) ヘデータ信号を伝送したことに応じて前記選隔モジュール (20) から前記制御モジュール (11) へと電流偏位を伝送する段階、

を具備することを特徴とするエアパッグシステム (10) を動作させる方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、一般的には、信号 10 伝送に関し、かつより特定的には、マイクロプロセッサとインタフェース回路との間の信得伝送に関する。

[0002]

【従来の技術】シートベルトと組合わせてエアバッグはひどい自動車事故の傷害を防止する上での主な安全機構であることがわかっている。エアバッグは通常自動車のステアリングホイールまたはダッシュポードに配置されて頭の衝撃を和らげる。エアバッグはまた側部の衝撃において乗っている人を保護するためにドアに配置されかつ足の傷害を防止するためダッシュポードの下に配置される。

【0003】エアパッグシステムは近接検知または衝撃 検知により事故状況が発生しようとしていることを検出 するセンサを含む。いったん事故状況が検出されると、 エアパッグシステムは急速にエアパッグをふくらませ、 それによって衝撃を和らげるためのクッションを提供す る。典型的な自動車のエアパッグシステムは制御モジュールに配置されたマイクロプロセッサ、蓄積キャパシタ、および制御スイッチを含む。エアパッグシステムは またエアパッグアセンプリに配置されかつ制御モジュー 30 ルから離れて配置されたスキブ(squibs)を含 む。事故状況の間に、制御モジュールはスキプを展開するためのエネルギを提供し、これは次に火工品材料(p ソrotechnic material)を点火させてエアパッグをふくらませる。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】制御モジュールをスキブから離れて中央に配置することに関連する問題は制御モジュールとスキブとの間に長いワイヤの引き回し(wircruns)が必要とされることである。ワイヤ 40 の引き回しはしばしば長さが1~2メートルになる。長いワイヤの引き回しはワイヤの引き回しに電流を誘導する理磁放射を受けやすい。エアバッグを偶然に展開させるワイヤの引き回しにおける電磁的な拾い上げ(pickup)の予想を除去するため、通常火工品材料を点火するためにスキブに光分な熱を生じさせるのに高い電流が必要とされる。典型的には、この高い電流は1アンペアを超える。したがって、ワイヤの引き回しおよび制御スイッチは高い電流を取り扱うよう設計されなければならず、それによってエアバッグシステムの勇量、寸法、50

およびコストを増大させる。さらに、長いワイヤの引き 回しは事故の間に切断され、それによってスキブを崇積 キャバシタから切り離す可能性がある。

【0005】事故状況においては、パッチリが活動して いることは想定できない。前記蓄積キャパシタはエアパ ッグシステムにおける各々のスキブを加熱するのに充分 な電流を供給するよう充分なエネルギを蓄積しなければ ならない。高い容量のキャパシタに高い電圧を加えるこ とはキャパシタに苦積されたエネルギを増大する。大き な容量のキャパシタおよび該キャバシタに高い電圧を印 加するための、電圧プースト回路のような、回路はエア パッグシステムにおいてコストのかかる部品である。さ らに、大きな容量はコスト効率良く使用できるキャパシ タの形式をアルミ電解キャパシタに制限する。アルミ電 解キャパシタは信頼性の問題があり、それは電解キャパ シタは年とともに乾き切りキャバシタの容量を低減させ あるいは最悪の場合短絡させ、それによってエアバッグ システムを無用のものとする。全てのスキブが適切に限 開されることを保証するため、電流制限回路が各々のス キブの導電経路に加えられていずれかのスキブが必要と されるより多くの電流を使用することを防止する。電流 制限回路はエアバッグシステムにエネルギの効率の悪 さ、コスト、および複雑さを加える。

【0006】したがって、エアパッグシステムを動作させる方法を持つことが有利であろう。該方法は信頼性があることが望ましい。さらに、エアパッグシステムは簡単でありかつコスト効率がよいことが望ましい。

[0007]

【課題を解決するための手段】一般に、本発明はマイクロプロセッサおよびインタフェース回路の間で信号を伝送する方法を提供する。より詳細には、本発明は自動車のエアパッグシステムの制御モジュールに配置されたマイクロプロセッサとエアパッグシステムの選隔モジュールに配置されたインタフェース回路の間で信号を伝送するための簡単な、信頼性ある、かつ効率的な方法を提供する。

【0008】本発明の好ましい実施形態によれば、前記制御モジュールは基準パスおよび信号伝送パスを含む2線(twowire)接続を介して1組の遠隔モジュールに結合される。エアパッグシステムの通常の動作モードの間は、前記信号伝送パスおよび基準パスの間のでには第1の電圧範囲内にある。制御モジュールは第1の電圧範囲内の1組の電圧偏位(excursions)で遠隔モジュールに送る。遠隔モジュールは該コマンド信号を実行する。遠隔モジュールは前御モジュールから2線接続を通して何号化された電流パルスを引き込むことにより制御モジュールと遠隔モジュールの間の通信は双方向通

信である。さらに、制御モジュールは電気エネルギを前 記2線接続を介して選隔モジュールに供給する。 前記電 気エネルギの一部は遠隔モジュールを動作させるために 使用され、かつ前記電気エネルギの他の部分は遠隔モジ ュールの蓄積キャパシタに蓄積される。

【0009】事故状況が検出された場合、前記2線接続 の間の電圧が前記第1の配圧範囲の外にあるリセット電 圧レベルへと変化する。該リセット電圧レベルは遠隔モ ジュールを制御モジュールから点火信号を受信する用意 ができたモードに置く。もし事故状況が検出された場合 10 に伝送されているコマンド信号があれば、それは前記2 **線接続の間の電圧のリセット電圧レベルへの遷移によっ** て中断される。例御モジュールは第2の形式の信号、す なわち、点火信号、を第2の竜圧範囲内の1組の電圧偏 位で送出する。第2の電圧範囲はリセット電圧レベルと 点火信号電圧レベルとの間にあり、前記第1の電圧範囲 の外側でも上くあるいは内側でもよい。含い値えれば、 第2の電圧範囲は第1の電圧範囲から外れてもよく、隣 接または当接してもよく、あるいは重複してもよい。前 記点火信号は自動車の乗員を保護するためにエアパッグ 20 システムのどのエアパッグをふくらませるべきかの命令 を含む。遠隔モジュールは点火信号をデコードしかつ点 火信号にしたがってエアパッグをふくらませる。特定の エアパッグをふくらませるために、エアパッグにおける スキブが対応する遠隔モジュールにおける密積キャバシ タに接続される。 蓄積キャパシタに蓄積された電気エネ ルギがスキブに転送される。スキブにおいて熱が発生さ れ、かつ発生された熱は火工品材料を点火する。点火さ れた火工品材料は気体を放出し、これはエアパッグによ って集められる。したがって、エアバッグがふくらませ 30 られる。

[0010]

【発明の実施の形態】図1は、本発明に係わるエアバッ グシステム10のプロック図である。エアパッグシステ ム10は制御モジュール11を含む。制御モジュール1 1はマイクロプロセッサ12および事故が発生したこと を決定するためのセンサ回路(図示せず)を含む。例御 モジュール11は基準パス14を介して遠隔モジュール 20A, 20B, …, 20Nのような数多くの遠隔モジ ユールに接続されている。基準パス14は、例えば、グ 40 ランド電圧レベルのような基準電圧レベルを受けるため の導電体15に接続されている。制御モジュール11は またデータパスまたは信号伝送パス16を介して遠隔モ ジュール20A、20B、…、20Nに接続されてい る。遠隔モジュール20A,20B,…。20Nはそれ ぞれスキブ22A. 22B. …. 22Nに接続されてい る。各々の遠隔モジュールはエアパッグ(図示せず)に おける火工品材料を点火するために対応するスキブに給 電するための回路(図示せず)を含む。

ダッシュボード領域に配置される。途隔モジュール20 A~20Nはステアリングホイール、ダッシュポード、 ドアパネル、その他のような領域に配置されたエアパッ グアセンプリにおける制御モジュール11から離れて配 置される。基準パス14および信号伝送パス16を通っ て、制御モジュール11は基準パス14に関して信号伝 送パス16の電圧を変えることにより遠隔モジュール2 0A~20Nに信号を伝送する。さらに、制御モジュー ル11は竜気エネルギを逮隣モジュール20A~20N に伝送する。遠隔モジュール20Aのような、遠隔モジ ュールに伝送される電気エネルギの一部は遠隔モジュー ル20Aを動作させるために使用され、かつ該電気エネ ルギの他の部分は返隔モジュール20Aに蓄積される。 遠隔モジュール20Aに関連するエアバッグ(図示せ ず)が事故状況の間にふくらませられるべきである場合 は、制御モジュール11は点火信号を遠隔モジュール2 0 Aに伝送しかつ遺隔モジュール 2 0 Aにおける前記器 積された電気エネルギはスキブ22Aに伝送され、それ によってスキブ22Aにおいて熱を発生しスキブ22A を含むエアパッグアセンプリにおけるエアパッグの火工 品材料を点火させる。

【0012】本発明の一実施形態によれば、基準パス1 4に対する信号伝送パス16の電圧は3つの電圧レベル の内の1つにある。制御モジュール11がアイドルであ る場合は、信号伝送パスの電圧は、例えば、17ボルト (V) のような高い電圧レベルにある。この高い電圧レ ベルでは、制御モジュール11は電気エネルギを遠隔モ ジュール20A~20Nに供給する。 制御モジュール1 1は前記高い電圧レベルと、例えば、5ボルトのような 中間電圧レベルとの間で1組の電圧偏位を介して遠隔モ ジュール20A~20Nにコマンド信号を送る。遠隔モ ジュール20A~20Nは該コマンド信号をヂコードし かつそれにしたがって該コマンドを実行する。遠路モジ ユール20A~20Nは信号伝送パス16において区別 可能な(dlstinctive)地流偏位を発生する ことにより制御モジュール11にデータ信号を送る。制 御モジュール11は前記電流偏位をデコードしかつデー 夕信号を読み取るための回路 (図示せず) を含む。 事故 状況が検出された場合、基準パス14に対する信号伝送 パス16の電圧は、例えば、0Vのような低い電圧レベ ルに変化する。コマンド信号の伝送は中断されかつ遠隔 モジュール20A~20Nは点火信号を受ける用意がで さたモードにセットされる。制御モジュール11は前記 低い電圧レベルと中間電圧レベルとの間で1組の電圧偏 位を介して遠隔モジュール20A~20Nに点火信号を 送る、点火信号はどのエアパッグがふくらませられるか およびどの順序でエアバッグがふくらませられるかに関 する情報によって符号化されている。 違隔モジュール2 OA~20Nは前記点火信号を受信しかつデコードし、 【0011】制御モジュール11は典型的には自動車の 50 そして前記点火信号にしたがってエアパッグをふくらま

せるために送脱モジュール20A~20Nに密積された 電気エネルギを使用する。

【0013】本発明の別の実施形態によれば、点火信号 は前記低い電圧レベルと前記中間電圧レベルより高くて もあるいは低くてもよい第4の電圧レベルとの間での1 組の電圧偏位において符号化される。したがって、基準 パス14に対する信号伝送パス16の電圧は4つの電圧 レベルの内の1つになる。

【0014】図2は、スキブ22に接続された遠隔モジ ュール20のブロック図である。 遠隔モジュール20は 10 図1のエアパッグシステム10における、追隔モジュー ル20A, 20B, …. または20Nのような、選隔モ ジュールとして動作することができる。同様に、スキブ 22は図1のエアパッグシステム10における、スキブ 22A. 22B. ..., または22Nのような、スキブと して作用する。各図面においては同じ参照数字が同じ要 **料を表わすために使用されていることに注意を要する。**

【0015】遠隔モジュール20はダイオード24,2 5、26および容積キャパシタ27を含む。ダイオード 24のアノードおよびダイオード25のアノードは信号 20 伝送パス16に接続されている。ダイオード24のカソ ードはダイオード26のアノードにかつ蓄積キャパシタ 27の第1の電板に接続されている。ダイオード25の - カソードおよびダイオード26のカソードはいっしょに 接続されてノード28を形成し、該ノード28を介して 遠隔モジュール20における回路のための動作電圧が提 供される。 蓄積キャパシタ27の第2の電極は導電体1 5にかつスキブ22のロー側 (low side) 電極 に接続されている。集合的にダイオード24,25,2 6 および智積キャパシタ27は逮願モジュール20のエ 30 ネルギ供給および蓄積要素を形成する。

【0016】遠隔モジュール20はさらにインタフェー ス回路を含み、該インタフェース回路は比較器32およ び34、コマンド信号デコーダ42、コマンド実行エレ メント38、点火信号デコーダ44、点火エレメント4 6、およびスイッチ48を具備する。 滋隔モジュール2 0におけるインタフェース回路は信号伝送パス16、お よびダイオード24、25および26を介して図1の測 御モジュール11によってノード28において提供され る電圧に対して動作する。したがって、比較器32およ 40 。 び34、コマンド信号デコーダ42、コマンド実行エレ メント38、点火信号デコーダ44および点火エレメン トは動作電圧を受けるためにノード28に接続されてい

【0017】比較器32は信号伝送バス16に接統され た非反転入力、および例えば10.0ポルトの基準電圧 レベルVaiを受けるために接続された反転入力を有す る。基準電圧 Vκι は遠隔モジュール 20 における電源 回路(図示せず)によって発生される。比較器32の出 よび点大信号デコーダ44のリセット入力(R)に接続 されている。コマンド信号デコーダ42の出力(Q)は コマンド実行エレメント38の入力37に接続されてい る。コマンド実行エレメント38の信号出力39は信号 伝送パス16に接続されている。集合的に、比較器3 2、コマンド信号デコーダ42、およびコマンド実行エ レメント38は逗脳モジュール20におけるインタフェ 一ス回路のコマンド信母処理要素を形成する。

【0018】比較器34は信母伝送バス16に接続され た反転入力および、例えば、2.5ポルトの基準電圧レ ペルVロュを受けるよう接続された非反転入力を有す る。基準電圧 V x s は遠隔モジュール20 における電源 回路(図示せず)によって発生される。比較器34の出 カは点火信号デコーダ44のデータ入力(D)におよび コマンド信号デコーダ42のリセット入力(R)に接続 されている。点火信号デコーダ44の出力(Q)は点火 エレメント46の入力45に接続されている。点火エレ メント46の出力47はスイッチ48の制御電極に接続 されている。スイッチ48の第1の電流導通電極は審積 キャパシタ27の第1の電極に接続され、かつスイッチ 48の第2の電流導通電極はスキブ22のハイ側 (hi gh side)電極に接続されている。比較器34、 点火信号デコーダ44、点火エレメント46およびスイ ッチ48は集合的に遠隔モジュール20におけるインタ フェース回路の点火信号処理要素を形成する。

【0019】蓄積キャパシタ27は返隔モジュール20 に配置されているから、蓄積キャパシタ27とスキプ2 2との間のワイヤの引き回しは数センチメートルの範囲 内にある。1~2メートルの長さのワイヤの引き回しを 有する従来技術のエアパッグシステムと比較して、本発 明の短いワイヤの引き回しはワイヤの引き回しに電流を 誘起する電磁放射によって引き起こされるエアパッグの 偶然の展開の機会を大幅に低減する。したがって、スキ ブ22を展開するのに比較的少ない電流を使用できる。 少ない電流のシステムを使用することにより、エアバッ グシステム10のコスト、茧量、複雑さが従来技術のエ アパッグシステムと比較して低減される。蓄積キャパシ タ27は1つのスキブのみを展開するのに使用されるか ら、蓄積キャパシタ27の容量および電気エネルギを密 積するために該蓄積キャパシタ27に印加される重圧は 従来技術のエアパッグシステムと比較して大幅に低減さ れる。さらに、従来技術のエアパッグシステムにおける 電流制限回路は本発明のエアパッグシステム 10 からは 除去されておりそのエネルギ効率、コスト効率、および 信頼性を改善する。

【0020】図3は、本発明に係わる図1のエアバッグ システム10における制御モジュール11と遠隔モジュ ール20A~20Nの間での信号の伝送のためのタイミ ング図60を示す。図1のエアパッグシステム10にお カはコマンド信号デコーダ42のデータ入力(D)にお 50 ける遠隔モジュール20A~20Nの各々は図2に示さ

れる遠隔モジュール20と同様の概造を有することに注意を要する。タイミング図60は時間の関数として基準パス14に対する信号伝送パス16の電圧を示す。

【0021】時間 t。および時間 t,の間は、制御モジュール11はアイドルである。信母伝送バス16 および 基準パス14 の間の電圧は、例えば、17.0ボルトの第1の電圧レベルV,にある。該電圧レベルV,は図1のエアバッグシステム10における遠隔モジュール20 A~20Nの各々に伝送される。

【0022】図2を参照すると、前記電圧レベルV,は 10 比較器32の反転入力における基準電圧 V によりも高 い。したがって、比較器32の出力は論理ハイ電圧レベ ルにある。論理ハイ電圧レベルは点火信号デコーダ44 のリセット入力(R)に伝送される。したがって、点火 信号デコーダ44はリセットモードにある。同様に、前 記電圧レベルV」は比較器34の非反転入力の基準電圧 V_k;より高い。したがって、比較器34の出力は論理 ロー電圧レベルにある。この論理ロー電圧レベルはコマ ンド信号デコーダ42のリセット入力(R)に伝送され る。したがって、コマンド信号デコーダ42は通常のモ 20 ードにありかつそのデータ入力(D)に信号を受ける用 意ができている。信号伝送バス16はまた遠隔モジュー ル20に対し電気エネルギを伝送する。 該電気エネルギ の一部はノード28において遠隔モジュール20の動作 電圧を提供するために使用され、電気エネルギの他の部 分は蓄積キャパシタ27に蓄積される。

【0023】図3のタイミング図60における時間で、および時間では、例御モジュール11がコマンド信号を送出したことに応じて、1組の電圧偏位が信号伝送パス16にそってエアパッグシステム10の選隔モジ30ユール20A~20Nの各々に伝送される。該電圧偏位は、例えば、5.0ボルトの第1の電圧レベルV、および第2の電圧レベルV。の間である。好ましい実施形態では、前記コマンド信号は、例えば、毎秒ほぼ20キロビット(kbps)のような低いレートで伝送されて前記コマンド信号と自動車の他の電子機器との間の干渉を最小にする。前記電圧偏位は好ましくは干渉をさらに最小にするため波形整形される(wave-shaped)。典型的には、前記コマンド信号はアドレスコード、コマンドコード、その他を含む。40

【0024】次に図2を参照すると、電圧レベル V_2 は比較器34の非反転入力における基準電圧レベル V_{R2} 上り高い。したがって、比較器34の出力は論理ロー電圧レベルに留まっておりかつコマンド信号デコーダ42は通常のモードに留まっている。前記電圧レベル V_2 は前記基準電圧レベル V_{R1} より低いから、比較器32の非反転入力における電圧偏位において符号化されたコマンド信号はコマンド信号デコーダ42のデータ入力

(D) に伝送される。コマンド信号デコーダ42は該コ は、点マンド信号をデコードしかつデコードされたコマンド信50 含む。

母をコマンド実行エレメント38に送り、数コマンド実行エレメント38は該コマンドを実行する。一例として、該コマンドは遼隔モジュール20の状態の監視、その他を含む。劇御キャパシタ27の状態の監視、その他を含む。劇御ンジュール11へのデータ信号の伝送に応じて、コマンド実行エレメント38は信号出力39に電流偏位を発生し、これは制御モジュール11から信号伝送バス16を介して電流を引き込む。該電流偏位はデータ信号によって符号化されかつ好ましくは制御モジュール11から遠隔モジュール20への通常の供給電流と区別可能とされる。制御モジュール11は前記電流偏位をデコードしてデータ信号を読み取る。

【0026】時間 t,において、他の1組のコマンド信号がエアバッグシステム 10 の遠隔モジュール $20A \sim 20$ Nに伝送される。時間 t,において、事故状況が検出される。前記コマンド信号は中断されかつ基準パス 14 に対する信号伝送パス 16 の電圧は、例えば、ゼロの第 3 の電圧レベル V 。へと変化する。

【0027】図2を参照すると、前記電圧レベルV3は 比較器32の反転入力における基準電圧Vx1より低 い。したがって、比較器32の出力は論理ロー電圧レベルにある。該論理ロー電圧レベルは点火信号デコーダ44のリセット入力(R)に伝送される。したがって、点火信号デコーダ44は通常のモードにありかつそのデータ入力(D)に点火信号を受ける用意ができている。同様に、前記電圧レベルV3は比較器34の非反転入力における美学電圧Vx2より低い。したがって、比較器42の出力は論理ハイ電圧レベルにある。該論理ハイ電圧レベルはコマンド信号デコーダ42のリセット入力(P)に受送される。

(R) に伝送される。したがって、コマンド信号デコーダ42はリセットモードにある。

【0028】図3のタイミング図60における時間 t。および時間 t。の間は、1組の電圧偏位において符号化された点火信号が信号伝送バス16にそってエアバッグシステム10の遮隔モジュール20A~20Nの各々に伝送される。本発明の一実施形態によれば、該電圧偏位は第3の電圧レベルV。の間である。エアパッグを迅速に展開しかつ傷害を防止するため、点火システムは好ましくは、例えば、ほぼ200kbpsのような高いレートで伝送される。典型的には、点火信号はアドレスコード、点火コード、その他を含む。

- 12

【0029】次に図2を参照すると、前記電圧レベルV 2は比較器32の反転入力の基準電圧レベルV。より 低い。したがって、比較器32の出力は論理ロー財圧レ ベルに留まりかつ点火信号デコーダ44は通常モードに **翎まっている。 竜圧レベルV₂は前記基準電圧レベルV** xxより高いから、比較器34の反転入力の電圧偏位に おいて符号化された第1の信号は点火信号デコーダ44 のデータ入力(D)に伝送される。点火信号デコーダ4 4 は該点火信号をデコードしかつ該デコードされた点火 信号を点火エレメント46に伝送し、故点火エレメント 10 46は点火コマンドを実行する。もしある特定のエアパ ッグが自動車の乗員を保護するためにふくらまされる場 合には、対応する選脳モジュールのスイッチ48が点火 エレメント46によってオンに切り換えられる。 谷積キ ャパシタ27に密積された電気エネルギがスキブ22を 展開するために解放され、それによって火工品材料を点 火しかつエアパッグをふくらませる。

【0030】あるいは、前記点火信号は第3の電圧レベルV₃と、前記第2の電圧レベルV₃より高くてもあるいは低くてもよい、第4の電圧レベルとの間で1組の電 20圧変化において符号化される。本発明によれば、前記第4の電圧レベルは好ましくは比較器32の反転入力における基準電圧レベルV₈₁より低くされる。したがって、比較器32の出力は論理ロー電圧レベルに留まりかつ点火信号デコーダ44は通常モードに留まっている。さらに、前記第4の電圧レベルは好ましくは比較器34の非反転入力における基準電圧レベルV₈₂より高くされ、それによって比較器34の反転入力における電圧偏位において符号化された点火信号が点火信号デコーダ44のデータ入力(D)に伝送できるようにする。30

【0031】事故状況が検出された場合、信号伝送バス 16と基準パス14との間の電圧は制御モジュール11 およびエアバッグシステム20の遠隔モジュール20A ~20 Nの前の状態にかかわりなく第3の電圧レベルV sに変化することに注目すべきである。コマンド信号デ コーダ42はリセットモードに変化し、かつ点火信号デ コーダ44は制御モジュール11からの点火信号を受け る用意ができた通常モードに変化する。 信号伝送バス1 6 および基準パス 1 4 の間の電圧が電圧レベル V。にあ る場合、苗禎キャバシタ27に密積された電気エネルギ 40 の一部は遠隔モジュール20を動作させるために解放さ れる。また、事故の形式および自動車内の乗員の位置に 応じて、制御モジュール11は1つのエアバッグを、い くつかのエアバッグを順次、あるいはいくつかのエアバ ッグを同時にふくらますよう点火信母を送ることがで き、それによって自動車の乗員を効果的に保護しかつ事業

* 故の後の修復コストを最小にする。

[0032]

【発明の効果】以上から、マイクロプロセッサとインタフェース回路との間の信号の伝送のための方法が提供されたことが理解されるべきである。本発明の信号伝送方法はマイクロプロセッサとインタフェース回路との間の単純な2線接続を使用する。エアバッグシステムを動作させるために本発明の信号伝送方法を使用することにより従来技術のエアバッグシステムと比較してエアバッグシステムの構成の簡単さ、信頼性、エネルギ効率、コスト効率を大幅に改費できる。

[0033] 本発明の特定の実施形態が説明されかつ示されたが、当業者にはさらに他の修正および改善を成すことができるであろう。この発明は示された特定の形式に限定されるのではなくかつ添付の特許舒求の範囲により本発明の真の精神および範囲内にある本発明の全ての変更をカバーすることを意図していることが理解されるべきである。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係わるエアバッグシステムを示すプロック図である。

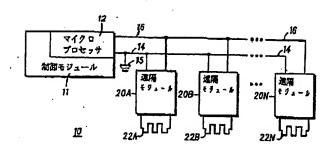
【図2】図1のエアバッグシステムにおける遠隔モジュールのプロック図である。

【図3】本発明に係わる図1のエアバッグシステムにおいて制御モジュールと遠隔モジュールとの間における信号の伝送を示すタイミング図である。

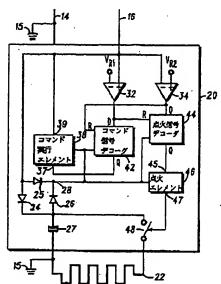
【符号の説明】

- 10 エアパッグシステム
- 11 制御モジュール
- 30 12 マイクロプロセッサ
 - 14 基準パス
 - 15 導電体
 - 16 信号伝送パス
 - 20A, 20B. …, 20N 遠隔モジュール
 - 22A, 22B, ..., 22N スキブ
 - 20 遠隔モジュール
 - 22 スキブ
 - 24, 25, 26 ダイオード
 - 27 裕積キャパシタ
 - 28 ノード
 - 32.34 比較器
 - 38 コマンド実行エレメント
 - 42 コマンド信号デコーダ
 - 4.4 点火信号デコーダ
 - 46 点火エレメント
 - 48 スイッチ

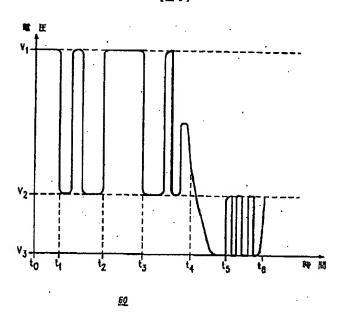
[図1]



[図2]



[図3]



フロントページの続き

(72) 発明者 ジョン・エム・ピゴット アメリカ合衆国アリゾナ州85044、フェニ ックス、イースト・グレンへイブン・ドラ イブ 3832

(72)発明者 ケビン・エス・アンダーソン アメリカ合衆国インディアナ州46060、ノ ープルズビル、ヘザーワッド・コート 625 (72)発明者 チャールズ・アール・パワーズ アメリカ合衆国テキサス州78749、オース テン、コンピクト・ヒル・ロード 6408

THIS PAGE BLANK (UST.